

2020年2月17日

### drupa 2020 参展概要

#### 「Assist Your Potential (凭借技术实力与创造能力, 开创新的可能性)」提案

利优比新菱印刷机株式会社(代表取缔役社长: 广川 胜士, 以下简称“RMGT”)将于6月16日(星期二)至6月26日(星期五)(共11天)参展在德国杜塞尔多夫国际展览馆举办的drupa2020。

将按照从IGAS 2018继续的共通展会主题「Assist Your Potential (凭借技术实力与创造能力, 开创新的可能性)」, 以「可视化」、「自动化」、「连袂」为切入点, 以自动化更先进的胶印机, 大对开 RMGT10 和对开 RMGT9 为中心, 以 RMGT 印刷机信息云(PIC)为基准, 提案与 AGV(自动搬运机器人), 印后工序等连袂的印刷工厂未来图。

#### 1. 本公司展位

16号厅、展位 No. C19 - C21、展位面积: 1,180 m<sup>2</sup>

#### 2. 展会主题「Assist Your Potential (凭借技术实力与创造能力, 开创新的可能性)」

在 RMGT 考案的未来智能工厂, 针对变化越来越快的市场动向, 通过人与机器或系统的协力、协作解决问题, 开展可满足供需变动的最佳生产。

印刷机的自动化、省力化, 印刷品质的提升, 印刷准备时间的缩短在进步, 活用 IoT, 云等技术, 实现印刷机运行状况的实时“可视化”。印刷工厂内的机器相互连袂, 由 AGV(自动搬运机器人)承担向下一工序搬运纸张、印刷品, 高负荷的重复作业实现机器人代人。

RMGT 的自动化、省力化技术即通过这种方式为人员提供支援, 代替费时、费力的作业, 辅助各印刷公司能节省出精力去发挥其所拥有的优势与技术能力。RMGT 还将以人为本, 致力于创造运用机械与技术的新天地。



### 3. 参展内容

#### 1) RMGT 印刷机信息云(PIC) 【NEW】

PIC 是, 连接印刷公司的基础系统和印刷机侧的界面的 RMGT 印刷机信息界(PIE), 通过理解·学习印刷工作内容, 最佳化印刷顺序, 油墨转换曲线, 提高自动运转的效果。同时, 印刷现场根据 PIC 的可视化运行数据及生产性指标, 可以为提高生产效率迅速的循环 PDCA。

#### 2) 大对开 尺寸 8 色双面专用(4 色 / 4 色) 胶印机 RMGT 10 【NEW】

IGAS 2018 以来, 更加进化的自动化·省力化功能的 RMGT10, 演示应用于商业印刷的双面高级彩印的连续印刷。

- 通过串联式翻转机和 LED-UV 干燥装置的双面单程速干印刷
- 通过印刷品质管理系统 PQS-D 的自律色彩控制及连续工作自动运转
- 通过印刷准备工序的平行处理及全自动同时印版更转装置, 进一步缩短印刷准备时间
- 连袂 PIC 和自动搬运机器人(AGV)的纸张自动搬运

#### 3) 对开 8 色单面双面两用胶印机 RMGT 9 【NEW】

对开机的先驱 RMGT 9, 此次新搭载提高生产效率的各功能, 刷新登场。

不只是印刷机, 提供涵盖受到人手不足困扰的印后工序, 从印刷到装订的自动化方案。

- 紧凑型翻转装置和 LED-UV 干燥装置, 实现了 A4 尺寸 8 面拼版的双面单程速干印刷
- 通过 PQS-D 和印后工序的数据连袂, 强化防止废纸流失和保证品质
- PIC 和 AGV 实现了印刷机和印后工序连袂进行 A4 册子的自动印刷·装订

#### 4) 对开 5 色胶印机 RMGT 9 (搭载上光单元) 【NEW】

RMGT 于 2008 年在全世界首次发售了 LED-UV 印刷系统。从油墨干燥等待, 起因于喷粉导致的印刷故障得以解放, 为商业印刷领域掀起了生产效率飞跃性提高的「干燥革命」。为高附加值印刷, 包装印刷领域的需求考虑的解决方案, 通过印刷演示提案。

- 通过大功率 LED-UV 干燥装置的高光泽 LED-UV 上光印刷
- 活用特殊油墨·光油的高附加值速干印刷

#### 5) 自动搬运机器人 (AGV) 【NEW】

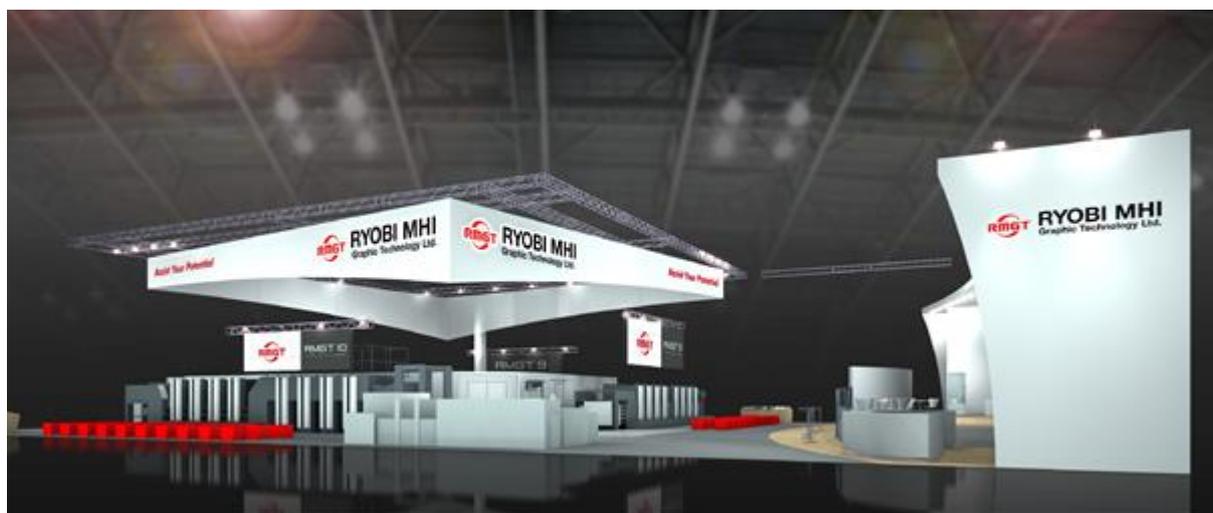
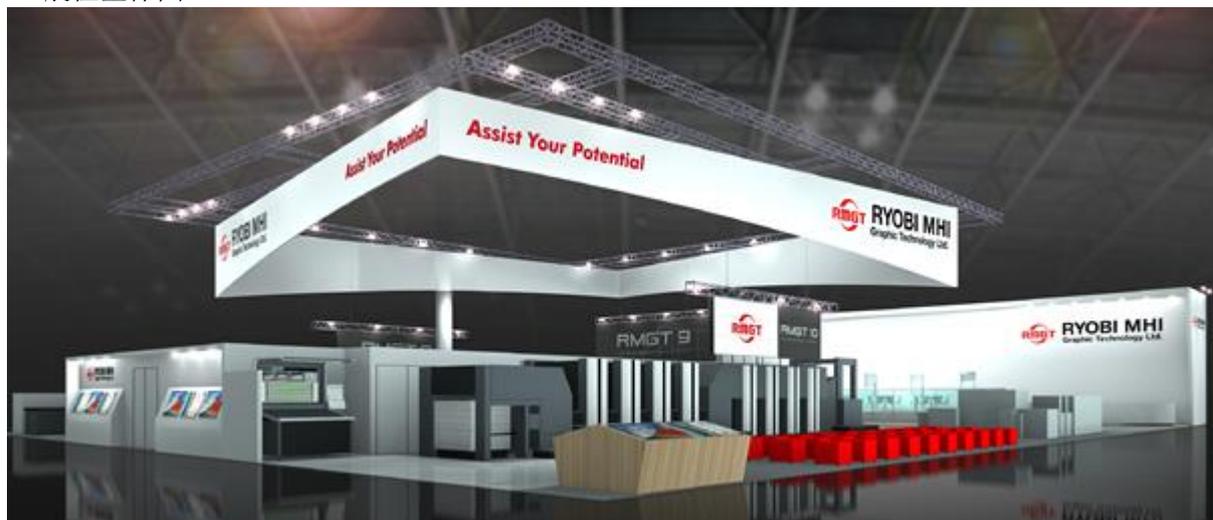
在 IGAS2018, RMGT 在行业首先进行 AGV 搬运纸张和印刷物到下一工序的演示, 其后在此行业的机器人活用在加速。根据印刷机信息云的指挥, 印刷机连袂自动搬运机器人和印后机器, 提案印刷工厂整体的自动化·省力化。

#### 6) 智能工厂

也提案其他未来智能工厂必要的机器, 系统。欢迎来到 RMGT 展位, 请体验。

以上

4. 展位全体图



本公司展位位置 杜塞尔多夫国际展览馆 16号厅、展位 No. C19 - C21

※展览内容可能根据情况有所变更，恕不另行通知。